⑩ 日本国特許庁(JP)

⑪実用新案出願公告

⑫実用新案公報(Y2) 平4-41869

®Int. Cl. ⁵		識別記号	庁内整理番号	200公告	平成 4年(1992)10月1日
A 61 M	1/14	390 310	9052-4C 9052-4C		
	1/18	330	9052—4C		
					(全11頁)

69考案の名称 体外循環型肺補助装置

> 创美 麗 昭60-184177

期 昭62-92833 多公

29出 顧 昭60(1985)11月29日

@昭62(1987)6月13日

@考案 者 中 谷 史 郎 岐阜県岐阜市大洞紅葉が丘5-3

の出 願 人 株式会社 三陽電機製 岐阜県岐阜市上土居字狭間81番地

作所

四代 理 人 弁理士 草野 審音官 耊 津 野

1

2

砂実用新変登録請求の節用

患者の体外循環血液と潅流液とを透析器内で膜 を介して接触させ、血液中の二酸化炭素成分(重 炭酸イオン及び溶存二酸化炭素)を潅流液中に移 動させ、この潅流液に圧調整液を注入した後放散 5 「従来の技術」 筒へ導き、不活性ガスと気液接触させて上記二酸 化炭素成分を炭酸ガスとして放散させ、この炭酸 ガスを除去した潅液液を上記放散筒と上記透析器 との間で循環させて使用する肺補助装置におい

上記四調整液の注入流量を連続的に調整するた めの注入流量調整部と、

炭酸脱水酵素が上記潅流液の重炭酸イオンを二 酸化炭素に転化させる触媒として作用できる円籠 記円調整液の注入を停止する注入停止部と、

この注入停止と同時に、上記放散資と上記透析 器との間の潅流液の透析器への流入通路と透析器 からの流出通路とを連結する通路に挿入された弁 を開とする側路手段と、

上記注入停止と同時に上記連結通路よりも上記 透析側において上記潅流液の上記透析器への流入 通路及び流出通路を共に閉塞するための閉塞手段 と、

上記の注入流量調整部、注入停止部、側路手段 25 及び閉塞手段とを制御するための制御手段とを設 けたことを特徴とする体外循環型肺補助装置。

考案の詳細な説明

「産業上の利用分野」

この考案は呼吸不全患者の肺機能を補助するた めに使用される人工肺装置に関するものである。

呼吸不全患者に対して、その血液を体外循環さ せ、その間に血液中の二酸化炭素成分を除くため に、血液の損傷が少く、かつ効率のよい装置とし て、人工肝臓用の血液透析器を用いた体外循環型 10 肺補助装置が提案されている。第10図はそのブ ロック系統図である。図において、患者の血液は 血液ラインを通つて透析器2へ送られ、透析器2 内で膜を介して、血液中の重炭酸イオン(HCO。 -) 及び溶存二酸化炭素 (CO₂) が潅流液側に移 囲から、上記潅流液の円がほぼ外れた場合に、上 15 動し、二酸化炭素成分が減少した血液はドリップ チャンパ3、血液用流用計6、静脈圧調整器4を 順次経由して患者の体内に戻される。

> 潅流液供給部10より放散筒11へ供給された 潅流液は放散筒11の出口より出電極12、温度 20 計13、ポンプ、流量計15を順次経由して透析 器2へ流入され、透析器2より流出される潅流液 は液圧計16、液切れ検出器17、ヒータ18を 順次経由して放散筒11へ戻される。このように して潅液液の循環通路が構成される。

ガス供給部20より供給される不活性ガスは圧 力調整器21、止め弁22、ガス流量弁23、ガ ス流量計24、逆止弁25を順次経由して放散筒

11へ与えられる。

放散筒11においては、潅流液中の水素イオン (H⁺) が重炭酸イオン (HCO₂⁻) と結合し、重 炭酸イオン(H₂CO₂)が成生され、この重炭酸 ーポニック、アンヒトラーゼ)の触媒作用によつ て二酸化炭素に転化される。即ち

 $HCO_{2}^{-}+H^{+} \rightleftharpoons H_{2}CO_{2} \subset \rightleftharpoons_{A} H_{2}O + CO_{2}$ (1) となる。潅流液は放散筒 11で不活性ガスと気液 に透析器において潅流液内に取込んだ二酸化炭素 とは共に炭酸ガスとして放散される。

PH調整液供給部30よりPH調整液がピンチパル ブ31を介して放散筒11へ供給され、水素イオ ン(H⁺)が補充される。潅流液中の重炭酸イオ 15 させた直後に行はれる。 ン及び二酸化炭素の濃度をそれぞれ〔HCO、一〕、 〔CO2〕で表せば、潅流液の出は所謂ヘンダーソ ンーハッセルバッハ (Henderson-Hasselbach) の方程式で与えられる。即ち

 $PH=pK_A+log(HCO_2^-)/(CO_2)$ (2) 20 ここでpK_は定数で6.1である。重炭酸イオン (HCO:T) が増えればPHは大きくなり、また円調 整液を与えて(1)式の反応を促進させれば、重炭酸 イオン(HCOx)は減少し、二酸化炭素(COx) が増加するのでPHは減少する。

ところで重炭酸イオンを二酸化炭素に転化する ために潅流液に添加する炭酸脱水酵素にはその触 媒作用を発揮できる活性領域と呼ばれるPHの範囲 が存在し、通常H=7.3~7.6である。また健康な の刑は炭酸脱水酵素の活性領域と血液の刑とを考 慮して、四=7.2~7.6の範囲に制御するのが好ま しい。このため制御部40は阻電極12のデータ を監視し、潅流液のPHがこの範囲を外れないよう 調整液 (例えば希塩酸溶液) を放散筒 1 1 へ供給

透析器 2 においては、二酸化炭素成分が血液よ り潅流液へ移行すると同時に水分も同様に移動す の沪過圧が正のときは血液から水分が除去され、 逆に負のときは血液中に水分が入り込む。また沪 過圧が零であれば水分の移動はない。従つて必要 に応じ沪通圧を制御する必要がある。このため制 御部40は液圧計18のデータと静脈圧計5のデ

ータの差つまり沪過圧を算出し、必要に応じ静脈 圧調整器4を制御する。

制御部40は、放散筒11の放散路に設けた 水素が潅流液中に含まれる炭酸脱水酵素C.A.(カ 5 COa濃度計19のデータェと潅流液の流入通路の 流量計15のデータッとより炭酸ガス除去流量 z =xyを計算し、この値が設定値と等しくなるよ うに、血液の流量(血液用流用計 8のデータ)が 許容範囲内にあり可変できる場合は血液ポンプ 1 接触され、この新たに転化された二酸化炭素と既 10 を制御し、もし可変できない場合はガス流量弁2 3を制御して不活性ガスの流量を調整すると共に 潅流液の流入通路のポンプ 1 4 を制御して循環す る潅流液の流量を調整する。この炭酸ガス除去流 量々を設定値へ調整する制御は肺補助装置を稼働

> また制御部40は潅流液の温度、液圧、四、流 量、液切れ、血液の流量、静脈圧、不活性ガス流 量、炭酸ガス濃度等の各データを表示器41へ表 示する。

> 炭酸ガス除去流量、潅流液の円及び温度等の各 設定値は操作部42より制御部40の記憶回路へ 紀憶される。

「考案が解決しようとする問題点」

いま潅流液の肝を一定とすれば、透析器の膜を 25 介して血液側より潅流液側へ移動する重炭酸イオ ン(HCOx⁻)の量は初期値より指数函数的に減 少する。従つて水素イオン(H⁺)の補充も重炭 酸イオン (HCOx-) の移動量に整合して微細に 行はれねばならない。しかしながら従来の刑調整 人の場合、血液の迅はほぼ7.4に等しい。潅流液 30 液の供給制御はピンチパルブを使用したオン、オ フ制御であり、供給流量を連続的に可変する制御 ではない。第11図に示すようにあるタイミング (同図A)に従つてMを制御中心値と比較し、こ の値を越えていればピンチパルブをオン(開)と に、ピンチバルブ31をオン、オフ制御して、pH 35 し、基準値以下であればオフ(閉)とする。治療 開始時点に近いほど飛調整液の注入量は大きな値 である。この初期の供給能力を満す為にはピンチ パルプをオンに保つ時間は当然長くなるが、これ だけでは不充分で引調整液の注入ラインの内径を る。即ち血液と潅流液との圧力の差、所謂透析器 40 ある程度大きくしなければならない。ピンチパル ブをオンに保つ時間比率は治療開始直後は大き く、時間の経過と共に小さくなる。(第11図

ピンチパルプを1回フラツシングして注入する

M調整液の最小単位はM調整液注入ラインの内径 とフラツシング時間で定まる。このフラツシング 時間はピンチパルプにもよるが、あまり小さくす ることは機構的に困難である。また注入ラインの きないので、1回のフラツシングによるPI調整液 の最小単位はある程度大きくなる。このようなピ ンチパルプのオン、オフ制御によつて潅流液の出 は第11図Cに示すように制御中心値の上下に波 炭酸イオン(HCOs⁻)の量が小さくなり、変化 が緩慢になると、ピンチパルブの1回のフラツシ ングにより注入される緩衝液の量が多すぎるよう になり、H調整液を注入されてからの潅流液のPI は小さくなり過ぎ、波状変化の谷は次第に大きく 15 る。 なる。このため潅流液に含まれる炭酸脱水化酵素 C.A.のHの活性領域の下限値を越え、(1)式によ る重炭酸水素より二酸化炭素への転化が効率よく 行はれないばかりでなく、透析器を介して血液の **州を変動させる要因にもなり好ましくない。**

更にもしピンチパルブの故障等により、1回の フラツシングで阻調整液が多量に注入された場合 には血液の円変動をひきおこし患者に悪い影響を 与えかねない。

液のHLの変動を小さく抑えると共に万一HLの設定 範囲を大きく外れた場合にも血液のpHが変動しな いようにして装置の安全性を向上しようとするも のである。

「問題点を解決するための手段 |

この考案においては、従来の肺補助装置で円調 整液の注入をオン、オフするピンチバルブの代り に、注入流量調整部を設けて、潅流液の円が所定 範囲になるようにPI調整液の注入流量を連続的に かつ微細に調整できるように改良すると共に、万 35 一潅流液の円が警報範囲に達した場合に円調整液 の注入を停止する注入停止部を設ける。この注入 停止と同時に、放散筒と透析器との間の潅流液の 透析器への流入通路と透析器からの流出通路との せるための側路手段と、この側路手段がオンする と同時に透析器の潅流液流入及び流出通路を閉塞 する手段とを設ける。上記の注入流量調整部、注 入停止部、側路手段及び閉塞手段の制御は制御部

6

で行はれる。 「実施例!

第1図はこの考案の体外循環型肺補助装置の実 施例の要部を示すブロック系統図であり、図示し 内径も前記したようにあまり小さくすることはで 5 ていない部分は第10図の従来例と同じである。 PH調整液の注入通路には注入流量調整部50、注 入停止部51が挿入される。

透析器2の流入口及び流出口とつながる流入通 路及び流出通路にそれぞれ開閉弁53.54が挿 打つた特性となる。時間の経過と共に移行する重 10 入され、これらの開閉弁53,54の透析器側で ない側の流入及び流出通路の間に開閉弁54を有 する側路55が設けられる。

> これらの改良或いは追加した機器の制御は制御 部40において他の機器の制御と平行して行われ

制御部40にはマイクロコンピュータが用いら れ、その中央処理部 (CPU) 60 は読出し専用 メモリ(ROM)61に格納されたプログラムを 順次解読実行して制御を行う。ROM61中には 20 肺補助装置全体の制御プログラムが格納されてお り、潅流液圧制御プログラムもその中に含まれて いる。PHの制御中心値(例えば7.4)、制御幅(例 えば±0.2)、警報設定幅(例えば±0.3)は設定 スイッチ62により設定される。CPU60はこ この考案の目的は上記した欠点を除去し、潅流 25 れらの設定値を設定回路 63、入出力回路 (I/ O) 6 4 を介して自動的に読み込み、それぞれの 上限値と下限値を算出してRAM85に格納す る。PI電極12からのPI検出値はPI信号処理回路 6 6により後処理可能のレベルに変換されA/D 30 コンパータ67でデジタル信号に変換され、 RAM 6 5 に記憶される。CPU 6 0 は制御信号を I/O64、駆動回路68を経由して注入流量調 整部50、注入停止部51、開閉弁52,53。 54に与える。

ROM 6 1 に格納される制御プログラムはパツ クグラウンドルーチンと、タイマ69により0.5 秒毎に発生する割込ルーチンとに区別される。 潅 流液Hの制御プログラムについても同様である。 第2図は潅流液刑制御割込ルーチンを示すフロー 間を側路させ、透析器を通さずに潅流液を循環さ 40 チャートである。0.5秒毎に発生するタイマ割込 ルーチンにて潅流液Hの値はA/D変換され (S₁)、デジタルデータとしてRAM 6 5 に格納さ れる。(S₂)。

CPU 6 0 はこの後、A/D変換した潅流液阻

の値と警報上限とを比較し、PHデータン警報上限 (7.7) の場合(Sa)には、上限アラームフラグを セツトする(Sa)。そうでない場合には上限アラ ームフラグをリセットする (Ss)。

また、Hデータ<警報下限 (7.1) の場合 (S₆) 5 る。 には下限アラームフラグをセットする (S₇)。そ うでない場合にはPIは正常として、下限アラーム フラグをリセツトする (S₄)。これらは、アラー ムの有無をチェックするルーチンである。

以上のルーチンに続いて、絞り部コントロール 10 る (Sa)。 ルーチン(Sio)が行はれる。次にこれについて 税明する。本実施例では、阻調整液の注入流量の 制御は、注入通路の注入流量調整部50の絞り度 を加減して行はれる。

第3図に示す絞り部コントロールルーチンにお 15 (Ss)。 いては、先ず、現在のHデータと、制御上限値と を比較する。 州データ > 制御上限値の場合には (S₁)、絞り部のモータを正転させ (S₂)、絞り度 を上昇する。これは、 I/Oのあるビットを1に でない場合は円データと制御下限値とを比較し、 IHデータ<制御下限値の場合(S₂)には、絞り部 のモータを逆転させ、(Sa)、紋り度を低下させ る。そうでない場合には、阻は安定領域にあると 上昇すると、阻調整液の注入流量が低下するた め、生成するCO。量が減少して、潅流液のPHが減 少する。また、紋り度を低下させると、逆に注入 流量が増加するのでCO。量が増加して潅流液配が は、アラームチエツクルーチンと同様0.5秒毎に 行われるため、常に設定範囲内に潅流液性が入る 様なきめ細かな制御が可能となる。

次に、第4図に示すパックグラウンドルーチン イマ割込ルーチンにて作られる上限アラームフラ グの有無をチェックし(Si)、上限アラームフラ グがあれば(本実施例では、フラグ=0の場合は フラグなし、それ以外の場合はフラグ有りとして せ、第1図において、開閉弁52,53を閉じ、 開閉弁54を開にして、透析器2への潅流液をパ イパスさせ、パイパス状態を示すために、パイパ スLEDをONとし、また潅流液性の表示を点滅さ

せる (S₂)。

側路55と開閉弁54とは側路手段を構成し、 開閉弁52と53とはそれぞれ透析器の流入或い は流出通路を閉じるための閉塞手段を構成してい

また、上限アラームフラグが無ければ、アラー ムフラグの有無をチェックし(Ss) 下限アラーム フラグが有る場合には、Saの動作に加えて、注入 停止部51を動作させ、四調整液の注入を停止す

下限アラームフラグが無ければ、警報ブザーを オフにして、潅流液のパイパスを解除 (開閉弁5) 2,53を購、開閉弁54を閉に)する。またパ イパスLED、注入停止部は共にオフにする

潅流液のPHが警報上限値を越えた場合には注入 流量調整部50を介して、四制御中心値よりの差 分と対応して州調整液の注入量が調整され、囮を 下げる制御が行はれる。潅流液の風が警報下限値 することにより駆動回路を動作させて行う。そう 20 を外れた場合には、開閉弁52,53は閉じられ ており血液より移動してくる重炭酸イオン (HOO₃⁻) はないので、このままでは潅流液の阻 は回復しない。この場合は放散館11へ海流液を 供給するための開閉弁7及び潅流液を廃棄するた 判断して、モータを停止させる (S₅)。 絞り度が 25 めの期間弁8を制御して海流液の一部の入れ替が 行はれ、次第に団は制御範囲に戻される。この 際、潅流液供給部10から新たな潅流液の代わり にNaOH溶液等の塩基性の阻調整液を注入する ようにしてもよい。このようにして**刑が制御範囲** 増加する。以上の絞り部コントロールルーチン 30 に戻ればパイパス状態は自動的に解除され、透析 器2への潅液液の供給が再開される。

注入流量調節部

第1図の実施例で使用する注入流量調整部50 の一例を第5図に示す。固定ヘッド7日と可動へ においては、アラームの処理を行う。これは、タ 35 ツド71との間に注入ラインチユーブ72を固定 し、直流モータ73の正転、逆転をそれぞれ可動 ヘッド71の絞り方向への前進、後退動作に変換 させて絞り度を加減する。すなわち直流モータ7 3と可動へツド71とは、ネジ部74とパネやペ いる) アラーム処理として、警報ブザーを動作さ 40 ローズ式のカツブリング75を介して接続され、 そのネジ部74が装置の固定部であるポックス部 7 8 によつてそこに切られたメネジとかみ合つて 支承されている。ネジ部74は可動へツド71 と、前後方向には拘束されているが回転摺動は自

在に接続されている。したがつて、直流モータフ 3の回転により、ネジ部74が回転するとともに 前後方向に移動し、これに可動へツド71が従動 する。 直流モータ73の回転によるネジ部74の 前後方向の変位は、伸縮自在なカップリング75 5 によつて吸収される。

第6図は注入流量調整部50の他の実施例を示 す図であり、可動へツドフーは、アームファによ りメネジ部78と連結されている。モータ73の 回転はカツブリング75により、オネジ部79に 10 伝わり、オネジ部79が回転すると(オネジ部の 位置は不変)、メネジ部78が移動する。メネジ 部78の移動は、アーム77により可動へッド7 1に伝達されるが、支点80を中心としているた 動へツド71は左へ動き、チユーブ72の絞りを 解放する。逆の場合はチューブを圧閉する。

第7図は注入流量調節部50の更に他の実施例 を示す図であり、この場合は、第5図と異り、可 動ヘッド71は、チューブ72に対して直角では 20 ガス流量は20ml/minとした。 なく、平行に移動することにより、チューブの圧 閉を行う(他の点は、第5図と同様である)。

第2実施例

この考案の第2実施例の要部のブロック系統図 を第8図に示す。第1図の実施例と同一の箇所に 25 は1時間である。 は同一の符号を付して重複した説明は省略する。 同図で省略している部分は第10図の従来例と同 じである。

本実施例の場合は、H調整液の注入流量を、チ ユーピングポンプの回転数を制御することによつ 30 「考案の効果」 て制御する。

この場合は、制御部40にD/Aコンパータ8 0が付加されている。この部分について説明す る。

PHデータン制御上限値の場合には、その差分に 35 を介して血液のPHを変動させる恐れもない。 対応した値がD/Aコンパータ90に出力され る。即ち、IIIデータが制御幅内にある場合のD/ Aコンパータ90に与えられるデータからこの差 分を減算した値をD/Aコンパータに与えるた モータの供給電圧が減少し、ポンプの回転数が減 少して四調整液の注入流量が減少する。

また、逆に円データ<制御下限の場合には、こ の差分に対応した値が制御幅内にある場合のD/ Aコンパータ90へ出力される値に加算した値を D/Aコンパータに与えるため、チュービングポ ンプの供給電圧が増加し、ボンブの回転数が増加 して、州調整液の注入流量が増加する。

チューピングポンプの回転数制御については、 本実施例の様な電圧制御以外に、パルスモータに よる周波数制御や位相制御も可能であることは言 うまでもない。

実施例

次に第1の実施例による潅液液Hの制御の実施 例を示す。

実験は第1図に示す装置にて行われ、透析器と しては、膜面積2.5㎡のセルロースホローフアイ パ型を用いた。模擬血液として、30ℓの潅流液を め、メネジ部 7 8 が (図の) 右へ移動すると、可 15 用い、そのHCO: 「濃度は35.4mEq/lとした。 この場合、炭酸ガス分圧POOeは28.4mHgまたPH は7.73である。

> PH調整液は0.5NHCℓとし、血液ポンプ流量は 200ml/min、潅流液流量は500ml/min、添加Oz

また、放散筒は容積2.2 ℓであり、注入流量調 整部は第5図に示す構造とし、制御プログラム は、第2図~第4図に従つた。またPHの制御中心 値を7.55、制御幅を士0.2とした。なお実験時間

第9図は5分毎の潅流液円の値を示したもので

第9図より、州の値は7.32~7.76となり、ほぼ 制御幅内に制御されていることが分る。

この考案によれば潅流液の田を所望の制御幅内 に制御することができるので、炭酸脱水酸素が活 性領域を外れることなく、効率良く血液中の二酸 化炭素成分を除去することができると共に透析器

万一潅流液のPIが制御幅を大きく外れた場合に は警報を発すると共に透析器の手前で潅流液の通 路は側路され、透析器の流入及び流出系路は閉塞 されるので、血液の函変動をひきおこし患者に悪 め、注入流量調整部であるチュービングポンプの 40 影響を及ぼすこともない。このようにこの考案は 肺補助装置の安全性を著しく向上させることがで きる。

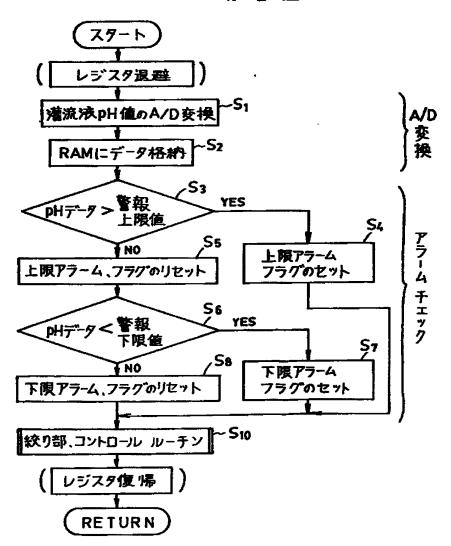
図面の節単な説明

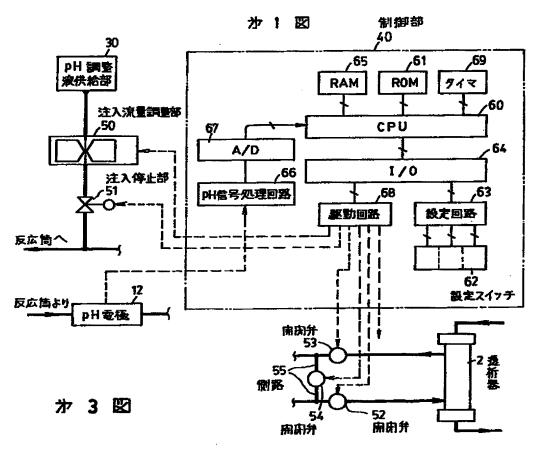
第1図はこの考案の肺補助装置の実施例の要部

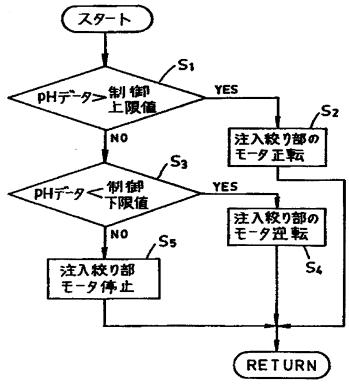
を示すプロツク系統図、第2図は第1図の実施例 の潅流液内制御割込ルーチンを示すフローチャー ト、第3図は第1図の実施例の注入流量調整部の 制御ルーチンを示すフローチャート、第4図は第 ーチンを示すフローチャート、第5関乃至第7図 はそれぞれ第1図の実施例の注入流量調整部の実 施例を示す図、第8図はこの考案の他の実施例の 要部を示すブロック系統図、第9図は第1図の実 図は従来の外外循環型肺補助装置を示すプロック 系統図、第11図は第10図の従来の装置におけ る潅液液圧の変動特性を示す波形図である。

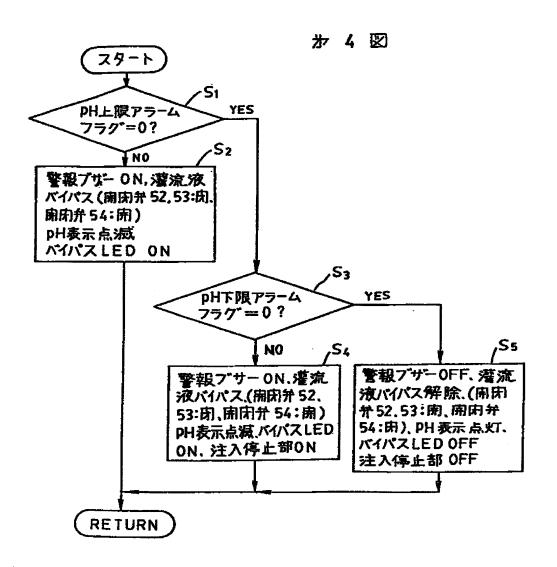
2透析器、7, 8開閉弁、10海 流液供給部、11……放散筒、12……刑電桶、 1図の実施例の潅流液圧制御パツクグラウンドル 5 …表示部、42……操作部、50……注入流量調 整部、51……注入停止部、52,53,54… …期閉弁、55……側路、60……中央処理部、 61……読出し専用メモリ、62……設定スイツ チ、63……設定回路、64……入出力回路、6 施例の潅流液阻制御の実験結果を示す図、第10 10 5 ······随時読出し書込メモリ、88 ······班信号処 理回路、67……A/Dコンパータ、68.6 D/Aコンパータ。

分 2 図

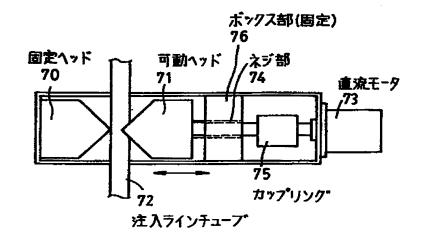




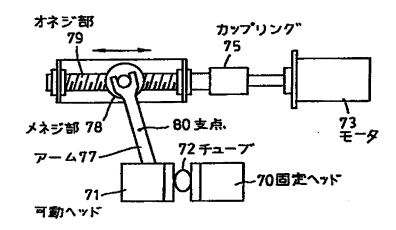




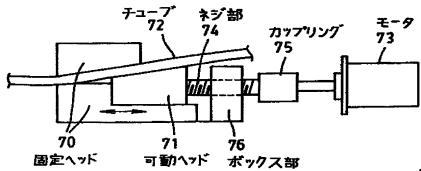
か 5 図



沙 6 ⊠

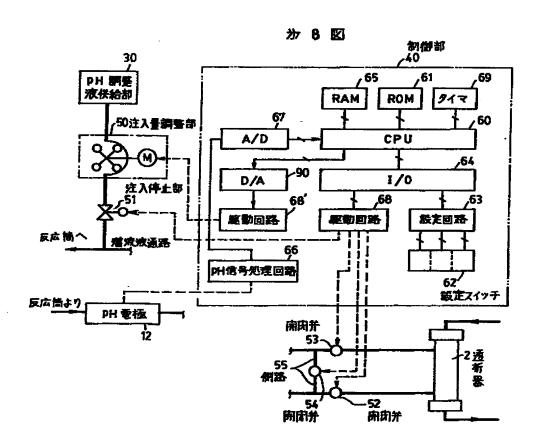


沙 7 🖾



沙9

時向(介)	灌流液 pH
0	7.32
5	7.49
1 0	7.58
1 5	7.69
2 0	7.72
2 5	7.76
3 0	7.63
3 5	7.51
4 0	7.46
4 5	7.48
5 0	7.59
5 5	7.64
6 0	7.71



为 11 图

